

PiezoWalkNEXACT控制器

用于NEXACT线性驱动器和定位器的可组建网络的控制器



E-861

- 高速编码器输入
- 用于单机功能的宏编程
- 数据记录器
- 用于宏和参数的非易失EEPROM
- 菊花链形网络

用于NEXACT压电电机的数字伺服控制器

单轴

支持PiezoWalk驱动器的运动类型：用于长距离的纳米步进模式。以低于1纳米的分辨率在一步之内进行的高动态定位。

接口和通信

USB和RS-

232接口用于指令控制。A/B正交编码器输入。用于限位和参考点开关的TTL输入。用于实现自动化的输入/输出线路（模拟/数字量）。用于模拟量手柄的接口。用于多达16个轴的菊花链网络，通过一个公共计算机接口进行操作。

广泛功能，软件支持

强大的宏指令语言。非易失宏存储，例如可利用自动运行宏实现独立操作。数据记录器。PID控制器，操作中的参数改变。广泛的软件支持，如用于NI LabVIEW、C、C++、MATLAB、Python。PIMikroMove用户软件。

应用领域

- 双光子显微镜，共聚焦显微镜
- 3D成像
- 激光技术
- 干涉测量
- 生物技术
- 显微操纵
- 对行程具有高要求的自动聚焦

规格

E-861.1A1	
功能	用于NEXACT驱动的控制单元，适用于PiezoWalk驱动
驱动类型	NEXACT压电电机
轴	1
支持功能	启动宏. 数据记录器用于记录运行数据，如电机电压、速度、位置或位置误差。 内部安全电路：看门狗计时器。
运动和控制	
E-861.1A1	
控制器类型	PID控制器，操作中的参数改变。
轨迹曲线	梯形
编码器输入	模拟量编码器输入正弦-余弦， 插值可选且最大为1000； 用于差动传输的插值电控，1伏 ^{峰峰值} 和2.5伏编码器信号补偿
失速检测	超出可编程位置误差时电机自动停止
输入限位开关	2路TTL（上拉/下拉，可编程）
输入参考点开关	1 × TTL
电气性能	
E-861.1A1	
最大输出功率	40 瓦
输出电压	-10至+45 伏
最大电流消耗	2 安
接口和操作	
E-861.1A1	
通信接口	USB、RS-232
电机连接器	HD Sub-D 15针（母头）
传感器连接	HD Sub-D 15针（公头）
控制器网络	单个接口上多达16个单元*
输入/输出线路	4路模拟/数字输入，4路数字输出(TTL)
指令集	PI General Command Set (GCS)
用户软件	PIMikroMove
应用程序编程接口	API用于C / C++ / C# / VB.NET / Python，驱动器用于NI LabVIEW
手动控制（可选）	按钮盒，手柄（用于2个轴），用于二维运动的Y电缆
其他	
E-861.1A1	
工作电压	24伏；含在发货范围内：24伏、2安外部电源适配器
工作温度范围	0至50 °C
质量	1.1 千克
尺寸	206 毫米 × 130 毫米 × 66 毫米（包含安装轨道）

** 16个单元带USB；6个单元带RS-232。

订购信息

E-861.1A1

PiezoWalkNEXACT控制器, 1轴, 台式设备, 线性编码器, USB和RS-232接口, 输入/输出, 用于手柄的连接器