

高荷重ヘキサポッド

最大1トンの荷重をミクロン単位で位置決め可能



H-845

- 負荷容量 1000kg
- 最大速度 50mm/s
- 再現性 $\pm 0.5\mu\text{m}$
- トラベルレンジ 340mm / 60°
- 寸法、トラベルレンジ、荷重を拡張可能
- ブレーキ内蔵駆動：ブラシレスモーター

製品概要

シリアルキネマティックシステムより大幅にコンパクトで剛性に優れた6自由度の平行キネマティック設計を採用。ダイナミックレンジが広く、移動ケーブルもありません。摩擦を抑えながら信頼性の高い動作を実現します。大型開口部。ブレーキ内蔵ブラシレスDCモーター。

お客様のリクエストに迅速対応

この高荷重対応ヘキサポッドの構造はモジュール化されており、駆動ユニットやジョイントに異なるモジュールを採用しています。このため、プラットフォームをお客様の用途に応じてカスタマイズ可能です。これにより、お客様固有の要件を迅速に実現できます。

高性能デジタルコントローラー、オープンソフトウェアアーキテクチャ

ヘキサポッド用6軸制御コントローラー（2軸の制御を追加可能）。自由にプログラムできる安定した回転軸。位置は直交座標で指定。マクロプログラム オープンソースのNI

LabVIEWドライバーおよびライブラリ。ワークスペースのシミュレーション。ヘキサポッドエミュレーション用の仮想マシン。オプション：制限されたワークスペースでの衝突を防ぐソフトウェア。

応用分野

研究および工業用途。高精度セットアップ、天文学、航空宇宙産業。

仕様

動作および位置決め	H-845.D11	H-845.D31	H-845.D51	H-845.D21	H-845.D41	H-845.D61	単位	公差
駆動軸	X、Y、Z、 θ_x 、 θ_y 、 θ_z	X、Y、Z、 θ_x 、 θ_y 、 θ_z	X、Y、Z、 θ_x 、 θ_y 、 θ_z	X、Y、Z、 θ_x 、 θ_y 、 θ_z	X、Y、Z、 θ_x 、 θ_y 、 θ_z	X、Y、Z、 θ_x 、 θ_y 、 θ_z		
トラベルレンジ* X、Y	±110	±110	±110	±170	±170	±170	mm	
トラベルレンジ* Z	±50	±50	±50	±105	±105	±105	mm	
トラベルレンジ* θ_x 、 θ_y	±15	±15	±15	±20	±20	±20	°	
トラベルレンジ* θ_z	±30	±30	±30	±30	±30	±30	°	
アクチュエータ設計分解能	0.04	0.08	0.1	0.04	0.08	0.1	μm	
最小インクリメンタルモーション (X、Y)	1	2	2.5	1	2	2.5	μm	標準
最小インクリメンタルモーション (Z)	0.5	1	1	0.5	1	1	μm	標準
最小インクリメンタルモーション (θ_x 、 θ_y 、 θ_z)	15	30	30	15	30	30	μrad	標準
バックラッシュ (X、Y)	5	10	10	5	10	10	μm	標準
バックラッシュ (Z)	1	2	2	1	2	2	μm	標準
バックラッシュ (θ_x 、 θ_y)	15	30	30	15	30	30	μrad	標準
バックラッシュ (θ_z)	30	60	60	30	60	60	μrad	標準
再現性 (X、Y)	±2	±4	±5	±2	±4	±5	μm	標準
再現性 (Z)	±0.5	±1	±2	±0.5	±1	±2	μm	標準
再現性 θ_x 、 θ_y 、 θ_z	±10	±20	±25	±10	±20	±25	μrad	標準
最大速度 (X、Y、Z)	20	40	50	20	40	50	mm/s	
最大速度 (θ_x 、 θ_y 、 θ_z)	50	100	120	50	100	120	mrad/s	
標準速度 (X、Y、Z)	10	20	25	10	20	25	mm/s	
標準速度 (θ_x 、 θ_y 、 θ_z)	20	40	50	20	40	50	mrad/s	

機械特性	H-845.D11	H-845.D31	H-845.D51	H-845.D21	H-845.D41	H-845.D61	単位	公差
耐荷重 (水平ベースプレート/任意の方向)	1000 / 300	500 / 150	400 / 120	1000 / 300	500 / 150	400 / 120	kg	最大
モータータイプ	ブラシレスDCモータ	ブラシレスDCモータ	ブラシレスDCモータ	ブラシレスDCモータ	ブラシレスDCモータ	ブラシレスDCモータ		

その他	H-845.D11	H-845.D31	H-845.D51	H-845.D21	H-845.D41	H-845.D61	単位	公差
動作温度範囲	-10~50	-10~50	-10~50	-10~50	-10~50	-10~50	°C	
材料	アルミニウム	アルミニウム	アルミニウム	アルミニウム	アルミニウム	アルミニウム		
質量	120	120	120	193	193	193	kg	±5 %
ケーブル長さ	9	9	9	9	9	9	m	±10mm
コントローラ (納入品目に含まれる)	C-887	C-887	C-887	C-887	C-887	C-887		

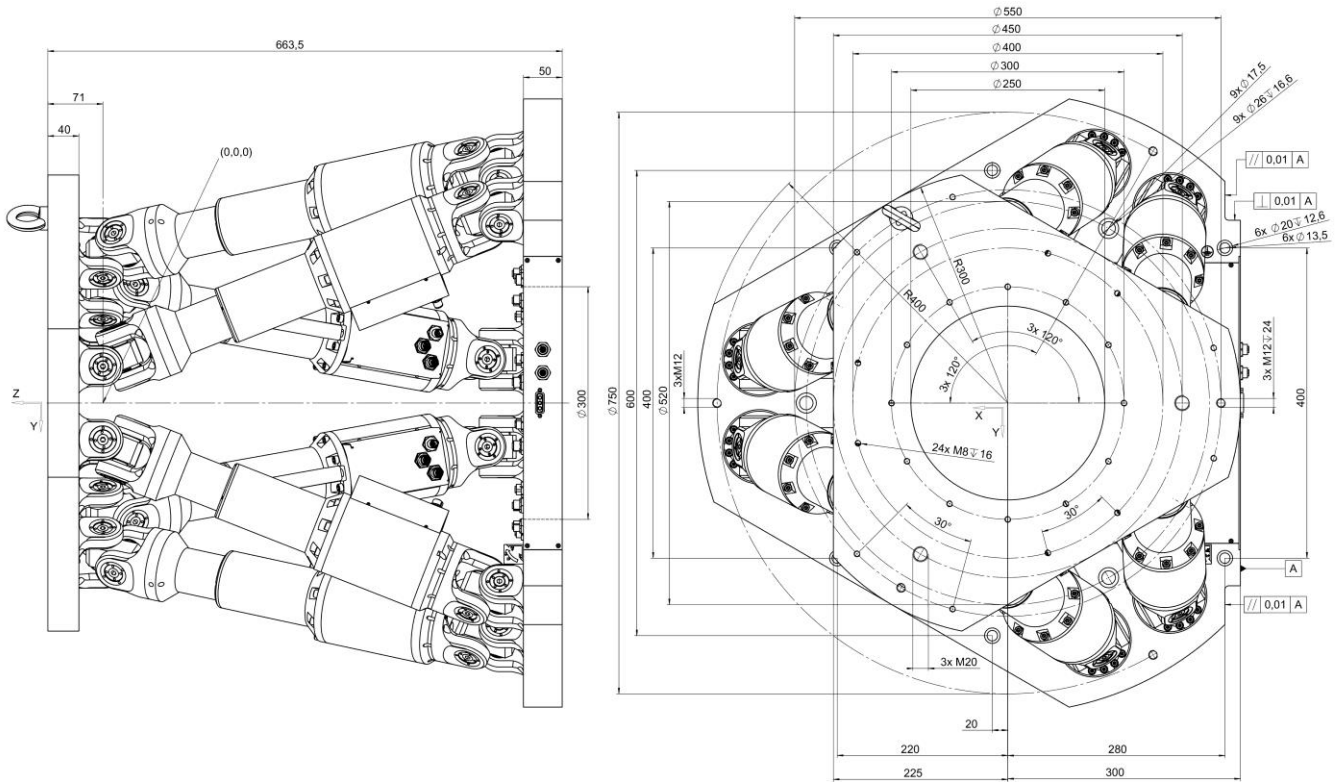
20±3°C時の技術仕様データです。

*

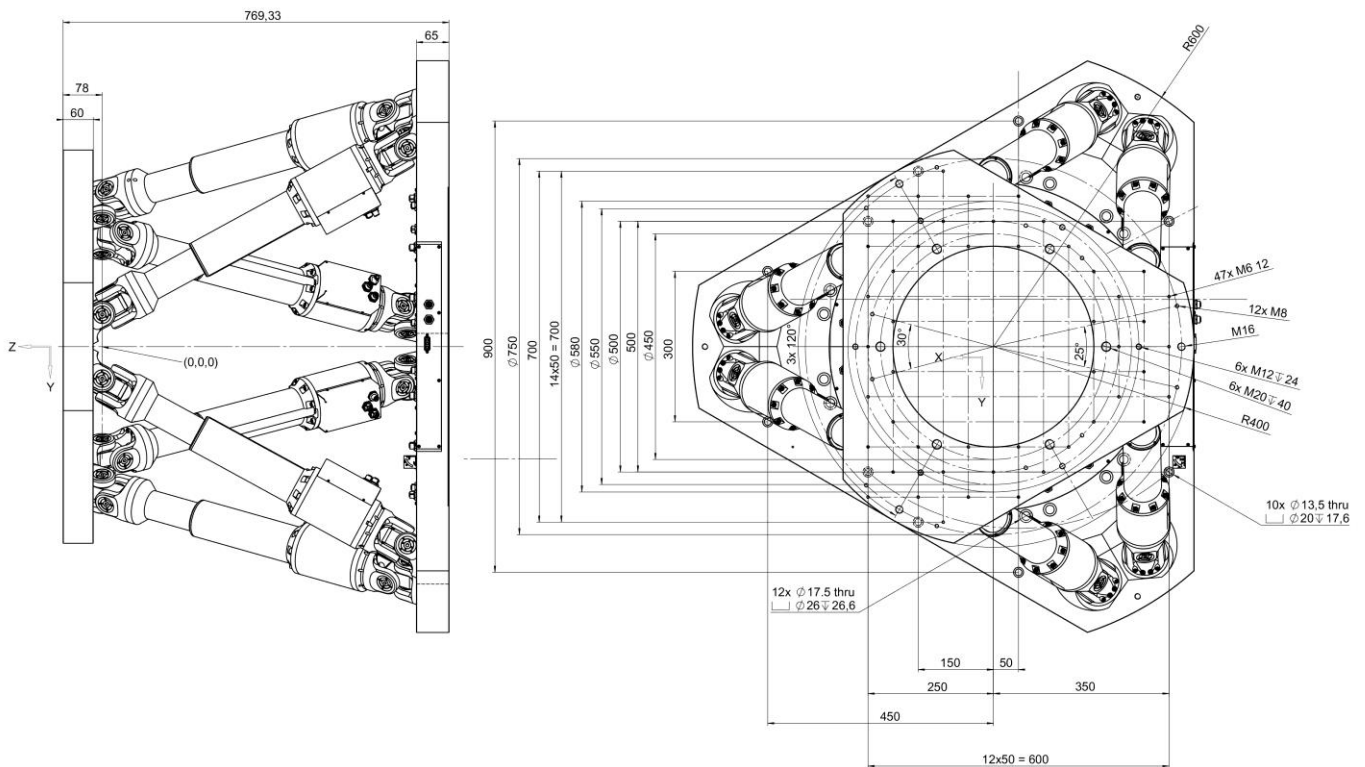
各座標 (X、Y、Z、 θ_x 、 θ_y 、 θ_z) のトラベルレンジは相互依存します。この表に記載されている各軸のデータは、その他すべての軸および回転軸が基準位置にあるときの最大トラベルレンジを示しています。

カスタマイズはお問合せください。

図面/画像



H-845.D11、.D31、.D51 (寸法(mm))



H-845.D21、.D41、.D61 (寸法(mm))

注文情報

H-845.D11

1000 kgの荷重に対応した高荷重対応ヘキサポッド、 ± 110 mm (X、Y) および ± 50 mm (Z) のトラベルレンジ、最大速度20 mm/s、9 mケーブルセット、ヘキサポッド用コントローラ付属（さらに2軸を制御可能）、TCP/IPおよびRS-232インターフェイス

H-845.D21

1000 kgの荷重に対応した高荷重対応ヘキサポッド、 ± 170 mm (X、Y) および ± 105 mm (Z) のトラベルレンジ、最大速度20 mm/s。ケーブルセット9 m、ヘキサポッド用6軸コントローラ付属（さらに2軸を制御可能）、TCP/IPおよびRS-232インターフェイス

H-845.D31

500 kgの荷重に対応した高荷重対応ヘキサポッド、 ± 110 mm (X、Y) および ± 50 mm (Z) のトラベルレンジ、最大速度40 mm/s。ケーブルセット9 m、ヘキサポッド用6軸コントローラ付属（さらに2軸を制御可能）、TCP/IPおよびRS-232インターフェイス

H-845.D41

500 kgの荷重に対応した高荷重対応ヘキサポッド、 ± 170 mm (X、Y) および ± 105 mm (Z) のトラベルレンジ、最大速度40 mm/s。ケーブルセット9 m、ヘキサポッド用6軸コントローラ付属（さらに2軸を制御可能）、TCP/IPおよびRS-232インターフェイス

H-845.D51

400 kgの荷重に対応した高荷重対応ヘキサポッド、 ± 110 mm (X、Y) および ± 50 mm (Z) のトラベルレンジ、最大速度50 mm/s。ケーブルセット9 m、ヘキサポッド用6軸コントローラ付属（さらに2軸を制御可能）、TCP/IPおよびRS-232インターフェイス

H-845.D61

400 kgの荷重に対応した高荷重対応ヘキサポッド、 ± 170 mm (X、Y) および ± 105 mm (Z) のトラベルレンジ、最大速度50 mm/s。ケーブルセット9 m、ヘキサポッド用6軸コントローラ付属（さらに2軸を制御可能）、TCP/IPおよびRS-232インターフェイス