

六轴六足位移台

可负载高达250公斤



H-850

- 负载容量达250公斤
- 重复精度达 ± 0.2 微米
- 行程达 ± 50 毫米 / ± 30 度
- 促动器分辨率达2.5纳米
- 带无刷直流电机和绝对编码器的变型
- 可在任意方向工作

六自由度开环运动设计使其比串联运动系统更加紧凑、更具刚性，动态范围更大，无移动电缆：更稳定、摩擦更小用于全天候应用的重型精密轴承。

无刷直流电机(BLDC)

无刷直流电机尤其适合高旋转速度。能够精确对其进行控制并确保高精度。由于无滑动接触，可无磨损地平稳运行，因此能够实现较长的使用寿命。

绝对编码器

绝对编码器提供明确的位置信息，帮助即刻确定位置。这意味着在接通期间无需定位，提高了操作过程中的效率和安全性。

应用领域

科研和工业. 用于天文学、光学定位、航空航天

规格

运动和定位	H-850.H2A	H-850.G2A	H-850.H2 / H2V**	H-850.G2 / G2V**	单位	公差
主动轴	X、Y、Z、 θ X、 θ Y、 θ Z	X、Y、Z、 θ X、 θ Y、 θ Z	X、Y、Z、 θ X、 θ Y、 θ Z	X、Y、Z、 θ X、 θ Y、 θ Z		
X、Y向上的行程*	± 50	± 50	± 50	± 50	毫米	
Z向上的行程*	± 25	± 25	± 25	± 25	毫米	
θ X、 θ Y向上的行程*	± 15	± 15	± 15	± 15	°	
θ Z向上的行程*	± 30	± 30	± 30	± 30	°	
传感器类型	绝对旋转编码器	绝对旋转编码器	增量旋转编码器	增量旋转编码器		
促动器设计分辨率	0.0025	0.025	0.005	0.05	微米	
X、Y向上的最小位移	0.3	1	0.3	1	微米	典型值
Z向上的最小位移	0.2	0.5	0.2	0.5	微米	典型值
θ X、 θ Y和 θ Z向上的最小位移	3; 3; 5	7.5; 7.5; 15	3; 3; 5	7.5; 7.5; 15	微弧度	典型值
X、Y向上的空回	4	6	4	6	微米	典型值
Z向上的空回	0.5	1.5	0.5	1.5	微米	典型值
θ X、 θ Y向上的空回	7.5	25	7.5	25	微弧度	典型值
θ Z向上的空回	60	90	60	90	微弧度	典型值
X、Y向上的重复精度	± 0.6	± 0.5	± 0.5	± 0.5	微米	典型值
Z向上的重复精度	± 0.2	± 0.2	± 0.2	± 0.2	微米	典型值
θ X、 θ Y向上的重复精度	± 3	± 0.3	± 3	± 3	微弧度	典型值
θ Z向上的重复精度	± 9	± 7.5	± 9	± 7.5	微弧度	典型值
X、Y和Z向上的最大速度	0.5	8	0.5 / 0.15	8 / 2.5	毫米/秒	
θ X、 θ Y和 θ Z向上的最大速度	6	120	6 / 1.8	120 / 30	毫弧度/秒	
X、Y和Z向上的典型速度	0.3	5	0.3 / 0.1	5 / 2	毫米/秒	
θ X、 θ Y和 θ Z向上的典型速度	3	75	3 / 1.2	75 / 25	毫弧度/秒	

机械特性	H-850.H2A	H-850.G2A	H-850.H2 / H2V**	H-850.G2 / G2V**	单位	公差
X、Y向上的刚性	7	7	7	7	牛/微米	
Z向上的刚性	100	100	100	100	牛/微米	
负载能力, 底板为水平方向	250	50	250 / 80	50 / 25	千克	最大
负载能力, 底板为任意方向	50	20	50 / 40	20 / 10	千克	最大
保持力, 断电, 底板为水平方向	2000	250	2000	250	牛	最大
保持力, 断电, 底板为任意方向	500	85	500	85	牛	最大
电机类型	无刷直流齿轮电机	无刷直流齿轮电机	直流齿轮电机	直流齿轮电机		

其他	H-850.H2A	H-850.G2A	H-850.H2 / H2V**	H-850.G2 / G2V**	单位	公差
工作温度范围	-10 到 50	-10 到 50	-10 到 50	-10 到 50	°C	
材料	铝	铝	铝	铝		
质量	17	17	17	17	千克	±10 %
电缆长度	3	3	3 / 3 (空气) +2 (真空)	3 / 3 (空气) +2 (真空)	米	±10 毫米

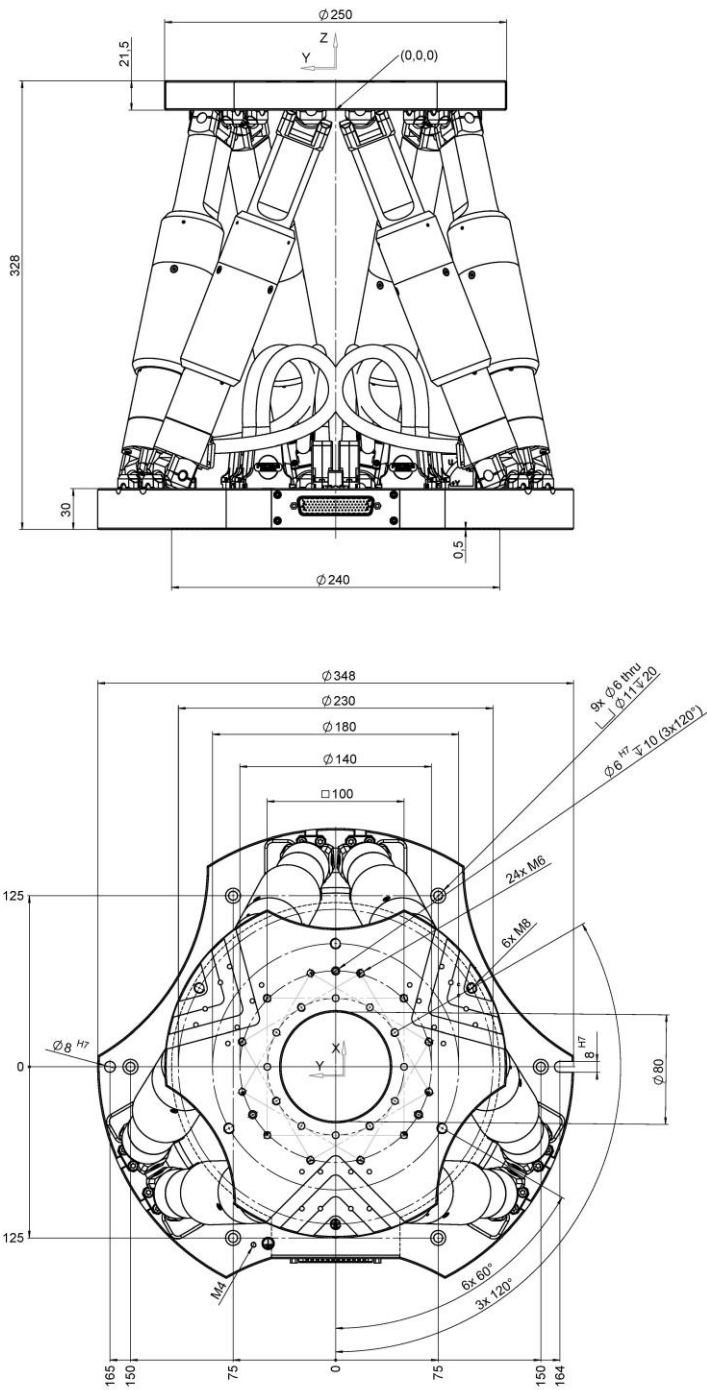
技术参数为 20±3 °C 下的数值。

* 单个坐标 (X、Y、Z、 θ_x 、 θ_y 和 θ_z) 的行程相互依赖。本表中各轴对应的数值为其最大行程，此时其他轴和枢轴点位于参考位置。

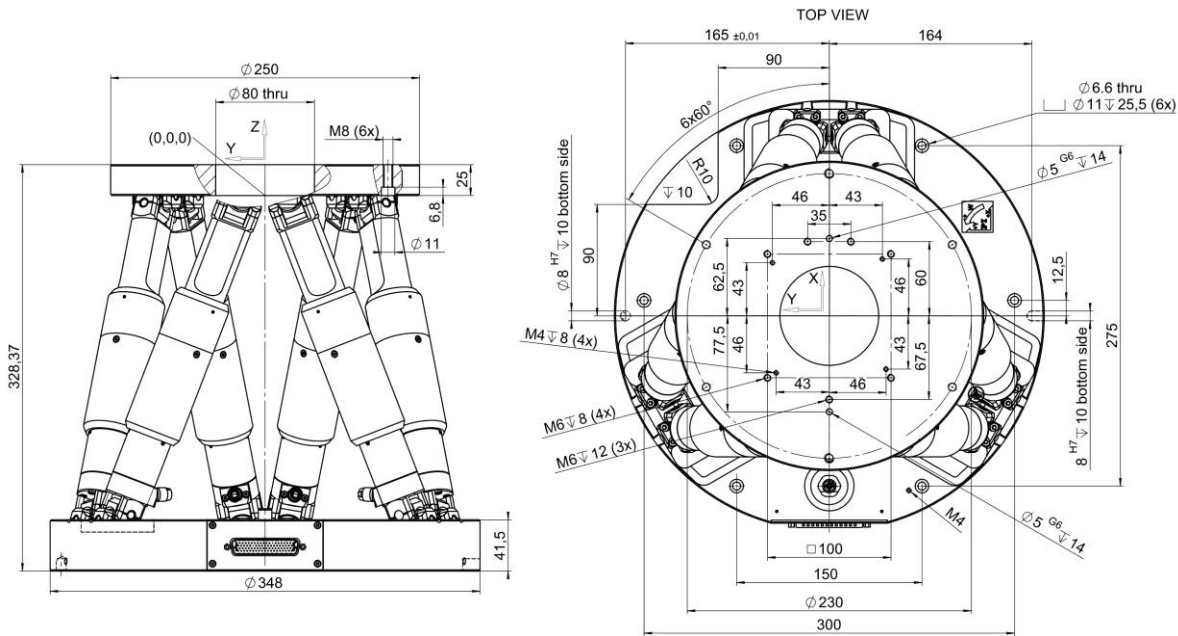
**对于真空连续操作，由于发热，可能需要对运行参数进行限制。

询问定制版本。

图纸/图片



H-850.x2A、尺寸单位为毫米



H-850.x2和H-850.x2V, 尺寸单位为毫米

订购信息

H-850.G2

精密六足位移台微型机器人, 直流齿轮电机, 旋转编码器, 负载容量为50公斤, 速度, 含3米电缆为8毫米/秒

H-850.G2A

精密六足位移台微型机器人, 无刷直流齿轮电机, 绝对编码器, 负载容量为50公斤, 速度, 含3米电缆为8毫米/秒

H-850.G2V

精密六足位移台微型机器人, 直流齿轮电机, 旋转编码器, 负载容量为25公斤, 速度为2,5毫米/秒, 真空兼容至 10^{-6} 百帕, 包含空气侧的3米电缆套件和真空侧的2米电缆套件

H-850.H2

精密六足位移台微型机器人, 直流齿轮电机, 旋转编码器, 负载容量为250公斤, 速度, 含3米电缆为0.5毫米/秒

H-850.H2A

精密六足位移台微型机器人, 无刷直流齿轮电机, 绝对编码器, 负载容量为250公斤, 速度, 含3米电缆为0.5毫米/秒

H-850.H2V

精密六足位移台微型机器人, 直流齿轮电机, 旋转编码器, 负载容量为80公斤, 速度为0.15毫米/秒, 真空兼容至 10^{-6} 百帕, 包含空气侧的3米电缆套件和真空侧的2米电缆套件